

KYB技報

第53号 2016-10

目 次

巻頭言

フルードパワーのロボットへの展開 川嶋 健嗣 1

随筆

グジャラート生きもの紀行 その2 鳥類編 石川 照之 2

モスクワ駐在記 那須 紀夫 8

技術解説

CFD解析によるベーンポンプの特性予測 鈴木 一成 13

中村 善也

矢加部新司

渡辺 博仁

中村 和久

製品紹介

舞台機構操作卓 (K-compo System) 鈴木 慎也 21

7～9tショベル走行用油圧モータ MAG-50VP-1100 川畑 香織 25

松阪 慶太

阪井 祐紀

岩波 茂 29

インド向けMR8040X, MR7000Xの開発

技術紹介

画像処理による車両誘導技術の研究 佐々木 啓 33

品質データ管理システムの開発 古川 輝 37

技術解説

リリーフバルブ組立作業自動化技術の開発 瀧口 真樹 43

紹介

タカコベトナムMMP生産ラインの立ち上げ 神谷 穂高 49

亀野 翔太

中之条工場の構築について 宮沢 功一 55

ピョンチャンパラリンピックの金メダルを目指して 小倉 秀昭 59

石原 亘

鈴木 猛史

用語解説

DLC (Diamond-Like Carbon) 田村 徹弥 63

随筆

Bauma2016視察記 長谷部敦俊 64

新島 健之

おしらせ

電波試験技術者資格 iNARTE-EMCの取得 石崎由紀夫 68

特許紹介

72

編集後記

(表紙写真(表): チェアスキー用ダンパ&実走写真 [P.60, 61参照], (裏): 舞台機構操作卓・劇場 [P.22参照])